附件：

 **第七届“研究生创新实验竞赛”培育项目中期检查结果**

|  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| 序号 | 学号 | 负责人 | 学院 | 项目名称 | 中期考核结果 |
| 1 | SZ1601044 | 张华钦 | 1 | 基于单片桨叶桨距控制的直升机操纵及减振方法研究 | 继续资助 |
| 2 | SZ1601088 | 魏 霄 | 1 | 用于高速公路护栏立柱埋深检测的电磁超声换能器设计 | 继续资助 |
| 3 | SX1701022 | 孙全兵 | 1 | 多孔探针技术在尾座式垂直起降飞翼布局无人机中的应用 | 继续资助 |
| 4 | SX1601080 | 徐兴念 | 1 | 纳卫星电磁对接地面模拟实验研究 | 继续资助 |
| 5 | SX1702060 | 李 舟 | 2 | 模拟不同砂尘浓度环境的均匀投砂试验台及试验方法 | 继续资助 |
| 6 | BX1702909 | 缪俊杰 | 2 | 旋流离心作用下的供油及点火实验研究 | 继续资助 |
| 7 | SX1702053 | 陈 芊 | 2 | 多无人机四维（4D）航迹规划及编队飞行控制技术研究 | 继续资助 |
| 8 | SZ1702087 | 王衍圣 | 2 | 智能车辆弯道行驶策略研究及主动避撞控制器设计 | 继续资助 |
| 9 | SX1603168 | 李一博 | 3 | 未知环境下基于惯性/视觉的微小型飞行器自主定位与环境地图构建技术研究 | 继续资助 |
| 10 | SX1603170 | 宋佳蓉 | 3 | 行人异常行为视觉检测方法与实验研究 | 继续资助 |
| 11 | SX1603183 | 袁 诚 | 3 | 可穿戴双目视觉/INS室内组合导航设备 | 继续资助 |
| 12 | SX1703013  | 魏 琦  | 3 | 基于机器视觉的仿生机械手臂控制系统设计  | 继续资助 |
| 13 | SX1703014 | 杨 敏 | 3 | 基于多运动传感器步态分析的身份识别技术研究 | 继续资助 |
| 14 | SX1603121 | 陈冠宇 | 3 | 基于多传感器融合引导的固定翼空中加油技术 | 继续资助 |
| 15 | SZ1604028 | 毕研涛 | 4 | 宽带多跳无线自组网终端系统研制 | 继续资助 |
| 16 | BX1604512 | 宋宫琨琨 | 4 | 基于音频搜索救援的小型无人机 | 继续资助 |
| 17 | SX1605016 | 王金强 | 5 | 基于功能材料自折叠性能的快速4D打印技术 | 继续资助 |
| 18 | SZ1705065 | 王建华 | 5 | 钛板局部自阻加热数控旋压成形实验 | 继续资助 |
| 19 | SX1605146 | 吴 阳 | 5 | 基于气动人工肌肉驱动的柔性机械臂的控制研究 | 继续资助 |
| 20 | SX1605152 | 范 增 | 5 | 基于多模式推进机制的仿生机器鱼 | 继续资助 |
| 21 | SZ1705063 | 赵国栋 | 5 | 利用计算机视觉对复杂环境进行三维重构 | 继续资助 |
| 22 | BX1506504 | 王明智 | 6 | 无人机自毁式机体结构材料的研究与设计 | 继续资助 |
| 23 | BX1606028 | 李佳桐 | 6 | 高精度防爆检测一体化PGNAA装置的设计与研发 | 继续资助 |
| 24 | SX1707002 | 姜欣言 | 7 | 低能见度条件下基于微光夜视系统的目标检测与识别方法研究 | 继续资助 |
| 25 | SZ1607019 | 揭 东 | 7 | 基于软件无线电的ADS-B Out/In技术及系统开发 | 继续资助 |
| 26 | SZ1608003 | 查国安 | 8 | 布儒斯特角法测量不可见光折射率 | 继续资助 |
| 27 | SX1609023 | 占艳丽 | 9 | 区域通用航空医疗应急救援多部门协同救援理论研究及大数据平台设计方案研究 | 继续资助 |
| 28 | BX1709013 | 李晓峰 | 9 | 基于深度学习技术的跨境电商品名判定算法研究 | 继续资助 |
| 29 | SX1711023 | 侯佳鑫 | 11 | 工匠精神在敦煌石窟壁画创造中的体现 | 继续资助 |
| 30 | SX1711004 | 郑 鑫 | 11 | 民间曲艺整体性舞台呈现艺术研究 | 继续资助 |
| 31 | SZ1715015  | 王朝阳 | 15 | 基于手势感知的四旋翼飞行控制技术实验研究  | 继续资助 |
| 32 | SX1615006 | 于仕泽 | 15 | 面向航天作业的仿象鼻柔性机械臂 | 继续资助 |
| 33 | SX1615010 | 沈 欢 | 15 | 仿昆虫扑翼飞行和壁面爬行两栖机器人 | 继续资助 |
| 34 | SX1615046 | 乔思元 | 15 | 基于重力复摆的超高精度微推力测量装置研究 | 继续资助 |
| 35 | SX1715015 | 张 磊 | 15 | 空间机器人移动目标捕捉的模拟系统 | 继续资助 |
| 36 | SX1715008  | 顾光健 | 15 | 扑翼飞行器双自由度机翼的结构设计与控制算法  | 继续资助 |
| 37 | SZ1715022 | 王馨瑶 | 15 | 基于压力传感方式的全智能行为模式识别系统 | 继续资助 |
| 38 | SX1715014 | 王刘伟 | 15 | 具有自主黏-脱附性能的柔性仿生黏附装置 | 继续资助 |
| 39 | SZ1715011 | 杨 楠 | 15 | 面向航天器在轨服务最后接近段的视觉测量系统 | 继续资助 |
| 40 | SX1715031 | 陶洁莲 | 15 | 水陆两栖型仿鳄鱼机器人运动协调控制研究 | 继续资助 |
| 41 | SX1715019 | 蔡旭阳 | 15 | 针对机场环境的无人机检测跟踪研究 | 继续资助 |
| 42 | BX1701049 | 李占勇 | 1 | 一种具有高静低动刚度特性的机械分子弹簧隔振器设计 | 结题 |
| 43 | SZ1701102 | 张亚晓  | 1 | 一种新型分布式倾转涵道无人机的设计与实验 | 结题 |
| 44 | BX1701065 | 张 磊 | 1 | 面向导弹/载人飞船测试模型的风洞尾支杆减振研究 | 结题 |
| 45 | SX1701187 | 王浩 | 1 | 无人浮升飞行器及其飞行控制技术 | 结题 |
| 46 | SZ1702092 | 刘德辉 | 2 | 无人驾驶汽车机器视觉辅助卫星导航接收机组合定位系统设计 | 结题 |
| 47 | SZ1602068 | 项楚勇 | 2 | 变附着系数条件下智能小车的避撞实验 | 结题 |
| 48 | SX1702111 | 柯宏威 | 2 | 基于空气放电等离子体的非接触式叶尖间隙测量系统 | 结题 |
| 49 | SX1603199 | 徐 浩 | 3 | 组织原位内窥光纤拉曼探针研究及设计 | 结题 |
| 50 | SZ1603101 | 袁瑞廷 | 3 | 基于视觉与激光雷达的多旋翼无人机跟踪过程中动态避障及航路规划 | 结题 |
| 51 | SZ1603104 | 杨 凤 | 3 | 一种红光静脉增强显示装置和方法的设计 | 结题 |
| 52 | SZ1703008 | 李 磊 | 3 | 恶劣环境下高精度环境参数测量系统 | 结题 |
| 53 | SZ1703010 | 王寿春 | 3 | 视触觉融合的多模态智能终端人机交互系统 | 结题 |
| 54 | SZ1703088 | 黄河泽 | 3 | 基于WiFi指纹的高精度室内导航定位研究与实现 | 结题 |
| 55 | SZ1604018 | 李根根 | 4 | 深海避障ROV成像声纳算法研究与实现 | 结题 |
| 56 | SZ1704038 | 马俊杰 | 4 | 异构无人机协同对地面目标跟踪与定位 | 结题 |
| 57 | BX1605537 | 王海新 | 5 | 基于多智能体深度强化学习的无人机智能决策与控制关键技术研究 | 结题 |
| 58 | SX1605014 | 张 炜 | 5 | 纵扭复合振动超声刀柄的研究 | 结题 |
| 59 | SX1605112 | 严秀权 | 5 | 一种基于六自由度并联机器人的微振动模拟平台 | 结题 |
| 60 | BX1705516 | 高 强 | 5 | 基于高频开关阀的数字伺服阀控系统设计与实验研究 | 结题 |
| 61 | BX1605019 | 左立生 | 5 | SiCp/Al复合材料搅拌摩擦连接-铣削复合一体化搅拌工具的研究 | 结题 |
| 62 | SX1706076 | 毛帮笑 | 6 | 超长SIC纳米线自交联组成的棉毡增韧SIC复合材料的制备工艺探索与表征 | 结题 |
| 63 | SZ1706014 | 胡凯明 | 6 | 基于增材制造技术的仿鳞脚蜗牛层状结构防/隔热性能研究 | 结题 |
| 64 | SZ1607025 | 戴喜妹 | 7 | 进离场航班协同决策管理系统研究 | 结题 |
| 65 | SX1607010  | 程鑫淼 | 7 | 基于VRP的虚拟塔台系统设计与实现  | 结题 |
| 66 | SX1708044 | 费 越 | 8 | 家用小型化智能静电油烟净化系统 | 结题 |
| 67 | SX1608037 | 李 敏 | 8 | 柔性压电薄膜及器件的制备与性能研究 | 结题 |
| 68 | SX1609045 | 张敏慧 | 9 | 基于流程角度的家电骗补对策研究 | 结题 |
| 69 | SX1709019 | 成 程 | 9 | 基于机器学习的股票价格预测系统设计 | 结题 |
| 70 | SZ1710011 | 张靓怡 | 10 | 共享单车法律规制研究 | 结题 |
| 71 | SZ1611003 | 陈彦桥 | 11 | 高校理工科师生歌唱提升与录制实验研究 | 结题 |
| 72 | SZ1715008 | 吕 颖 | 15 | 组合激光视觉导航的智能火星采矿车地面演示系统 | 结题 |
| 73 | SX1715034 | 林海兵 | 15 | 基于DSP+FPGA的RLV电动舵机自适应控制律设计与实现 | 结题 |
| 74 | SZ1615015 | 简世康 | 15 | 基于折纸模型的一种新型卫星太阳翼机构 | 结题 |
| 75 | SX1615033 | 刘睿鹏 | 15 | 基于快速重访分布式微纳卫星星座的海上目标定位方法研究 | 结题 |
| 76 | SZ1715028 | 张 洪 | 15 | 轻型机械臂变刚度柔性关节设计与实验研究 | 结题 |
| 77 | SX1715027 | 付润喆 | 15 | 基于光场成像的三维图像匹配平台设计 | 结题 |
| 78 | SZ1715018 | 胡茄乾 | 15 | 基于多源敏感器的室内智能定位与地图描绘方法 | 结题 |
| 79 | SX1615023 | 包建伟 | 15 | 基于目标检测和跟踪的智能摄像头控制设计 | 结题 |
| 80 | SX1715005 | 黄 杨 | 15 | 基于生物效应的塑闪深空中子探测器的研制 | 结题 |
| 81 | SZ1615011 | 魏炳翌 | 15 | 辅助大学生科创活动的航天器教学模型的设计与实现 | 结题 |
| 82 | SX1715012 | 霍 凯 | 15 |  基于IPMC的仿毛毛虫爬行机器人设计 | 结题 |
| 83 | SZ1715020 | 许祯瑜 | 15 | 多/高光谱图像仿真系统设计与实现 | 结题 |